

Why Weight Averaging ?

CS Chen

考試如何考高分

- 考卷有 3 題, $\{x_1, x_2, x_3\}$
- 班上同學有 5 (N 表示) 人, $\{g_1(x), g_2(x), \dots, g_5(x)\}$
 - 例如 $g_3(x_1)$ 表示第 3 位同學的第 1 題答案
- 正確答案: $f(x)$
- 假使你: $G(x)$ 可以看到 5 位同學的答案
- 請問你採取什麼策略可以高分?

投票、平均

Why?

用數學分析看看

- 首先定義某位同學 $g(x)$ 的錯誤率:

$$Err(g) = \mathbb{E}_x \left[(g(x) - f(x))^2 \right]$$

- 平均同學符號: $avg_n := \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N$
- 直接講推導結果:

$$\begin{aligned} avg_n(Err(g_n)) &= avg_n \left(\mathbb{E}_x \left[(g_n(x) - G(x))^2 \right] \right) + Err(G) \\ &\geq Err(G) \end{aligned}$$

- L.H.S.: 「每位同學錯誤率」的平均
- R.H.S.: 你(採取平均策略)的錯誤率
- 平均策略好棒棒!

- 推導參考: <https://bobondemon.github.io/2017/03/13/Why-Aggregation-Work/>

• L.H.S. 表示 Left Hand Side
• R.H.S. 表示 Right Hand Side

獨裁 V.S. 民主？

$$\text{avg}_n(\text{Err}(g_n)) \geq \text{Err}(G)$$

- 獨裁可以想像成選擇哪位同學當領袖
- 運氣好選到高分同學
- 運氣差就 ...
- 最糟糕的是還沒有糾錯機會!
- 民主 G 至少不會太差



用數學分析看看 (Conti.)

$$\begin{aligned} avg_n(Err(g_n)) &= avg_n\left(E_x \left[(g_n(x) - G(x))^2 \right]\right) + Err(G) \\ &\geq Err(G) \end{aligned}$$

- 「每位同學錯誤率」的平均 \geq 採取平均策略的你的錯誤率
 - 平均策略好棒棒!
- 假設有兩個班級 $\{s_1(x), s_2(x), \dots\}$ and $\{h_1(x), h_2(x), \dots\}$, 他們的 L.H.S. 一樣

$$avg_n(Err(s_n)) = avg_n(Err(h_n))$$

- 哪個班級的平均策略方法較好？ $S(x)$ or $H(x)$ ？
 - R.H.S. 愈小的那個班級愈好 \rightarrow 意見遇不同的那個班級愈好 (式子的藍色部分)
 - 意見不同好棒棒!

民主好亂喔，我討厭吵吵鬧鬧

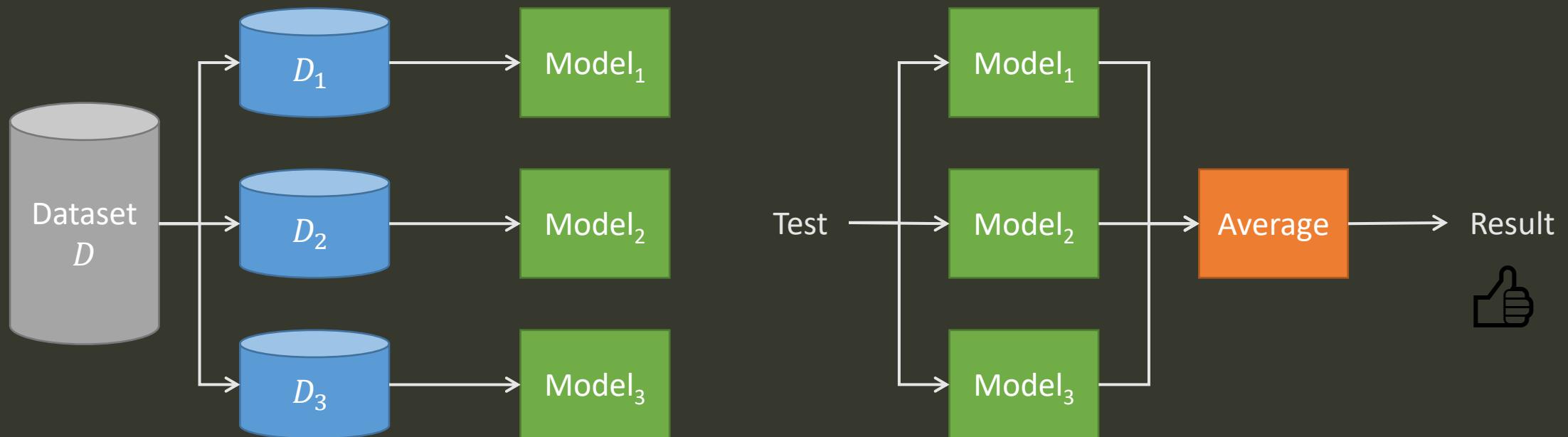
- 假設有兩個班級 $\{s_1(x), s_2(x), \dots\}$ and $\{h_1(x), h_2(x), \dots\}$, 他們的 L.H.S. 一樣

$$\text{avg}_n(\text{Err}(s_n)) = \text{avg}_n(\text{Err}(h_n))$$

- 哪個班級的平均策略方法較好？ $S(x)$ or $H(x)$ ？
 - 意見不同好棒棒！
- 數學告訴我們，意見不同才好！

回到 Machine Learning

- 如何利用上面平均方法取得更好的 prediction 結果?
- Bootstrap: 對 dataset 採樣出 datasets
 - E.g: Adaboost (DNN 之前人臉辨識最佳方法)

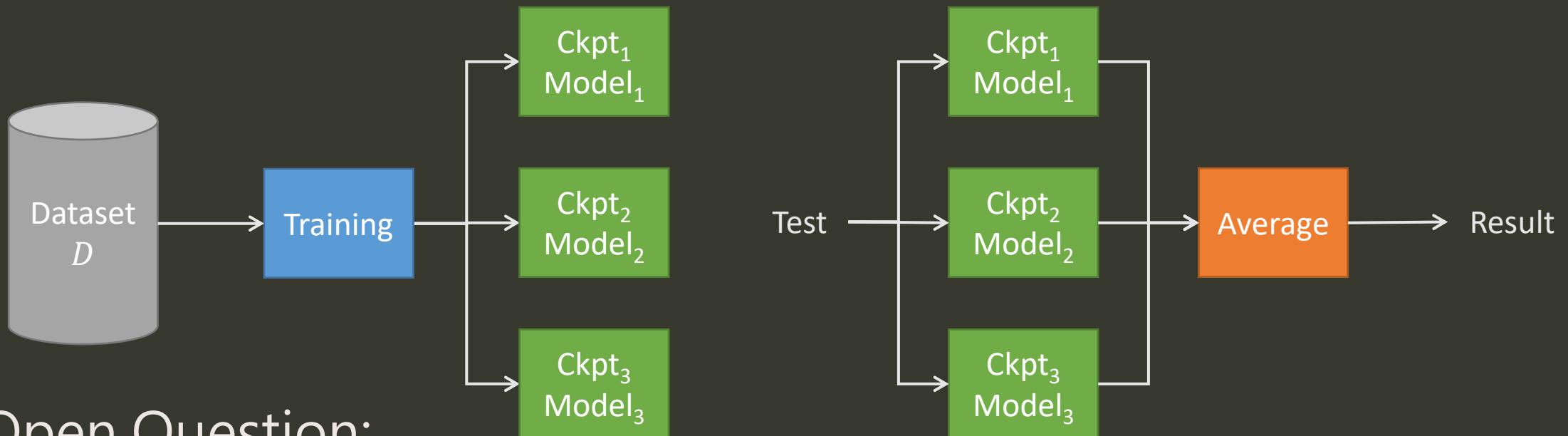


Bootstrap 缺點

- N 表示訓練出來的 models
- Training 時間 * N
- Inference 時間 * N
- 打比賽可以 (ensemble), 實用上不行
- 那怎麼改進? 有辦法先降低 Training 的開銷嗎?

DNN Training 時的 checkpoints?

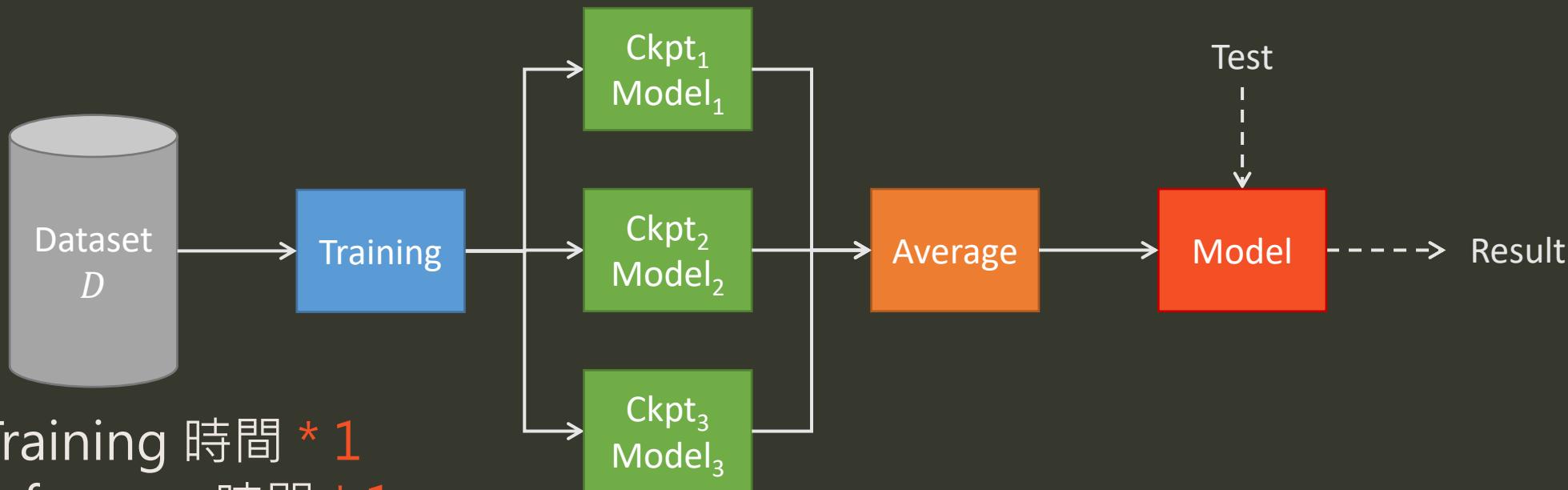
- 改成使用不同 checkpoints
- Training 時間 * 1
- Inference 時間 * N



- Open Question:
 - 如何挑選 checkpoints? 想想我們希望意見不同 ...

能不能 Inference 也降低開銷?

- 有! 使用 weight averaging



- Training 時間 * 1
- Inference 時間 * 1
- Question:
 - 我們之前只保證對結果 averaging, 現在對 weights averaging 也行嗎?
 - 兩者的關聯是?

Stochastic Weight Averaging

- n 個 NN weights $\{w_1, w_2, \dots, w_n\}$
- Weight averaging: $\bar{w} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n w_i$
- 定義 weight 差為: $\Delta_j = w_j - \bar{w}$
- $f(w, x)$ 表示 NN 使用參數 w , 對 input x 的 prediction 結果
- 先當 x 是固定的來分析, 因此簡寫 $f(w)$ 即可
- Output 平均: $\bar{f} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f(w_i)$
- 目的是觀察: $\bar{f} - f(\bar{w})$

- 目的是觀察: $\bar{f} - f(\bar{w})$
- Taylor expansion 在 \bar{w} 處展開:

$$f(w) = f(\bar{w}) + \langle \nabla f(\bar{w}), w - \bar{w} \rangle + \mathcal{O}(\|w - \bar{w}\|^2)$$

- 對 $f(w_j)$ 逼近

$$f(w_j) = f(\bar{w}) + \langle \nabla f(\bar{w}), \Delta_j \rangle + \mathcal{O}(\|\Delta_j\|^2)$$

- 所以

$$\begin{aligned} \bar{f} - f(\bar{w}) &= \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n (f(w_j) - f(\bar{w})) \\ &= \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \left(\langle \nabla f(\bar{w}), \Delta_j \rangle + \mathcal{O}(\|\Delta_j\|^2) \right) \\ &= \left\langle \nabla f(\bar{w}), \frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \Delta_j \right\rangle + \mathcal{O}(\Delta^2), \text{ where } \Delta = \max_j \|\Delta_j\| \text{ (離平均最大的距離)} \\ &= \langle \nabla f(\bar{w}), \mathbf{0} \rangle + \mathcal{O}(\Delta^2) \\ &= \mathcal{O}(\Delta^2) \end{aligned}$$

- 為了說明 $\mathcal{O}(\Delta^2)$ 很小, 對比 $f(w_i) - f(w_j) = \langle \nabla f(\bar{w}), \Delta_i - \Delta_j \rangle + \mathcal{O}(\Delta^2) = \mathcal{O}(\Delta)$
 - 不同 models w_j 之間的 prediction 差異 $\mathcal{O}(\Delta)$
- Q: 我們之前只保證對結果 averaging, 現在對 weights averaging 也行嗎?
- A: 可以, 他們 outputs 之間差異不大: $\mathcal{O}(\Delta^2)$

論文的一個實驗

- 不同 models w_j 之間的 prediction 差異 $\mathcal{O}(\Delta)$
 - 20 epochs of proposal models $\{w_j\}_{j=1}^{20}$
 - $\{w_j\}_{j=1}^{20}$ 的 class probabilities 平均 norm 差異為 0.126
- 結果 average 與 weights average 他們的 outputs 差異 $\mathcal{O}(\Delta^2)$
 - 0.079, 確實小了一個 order

SWA 算法

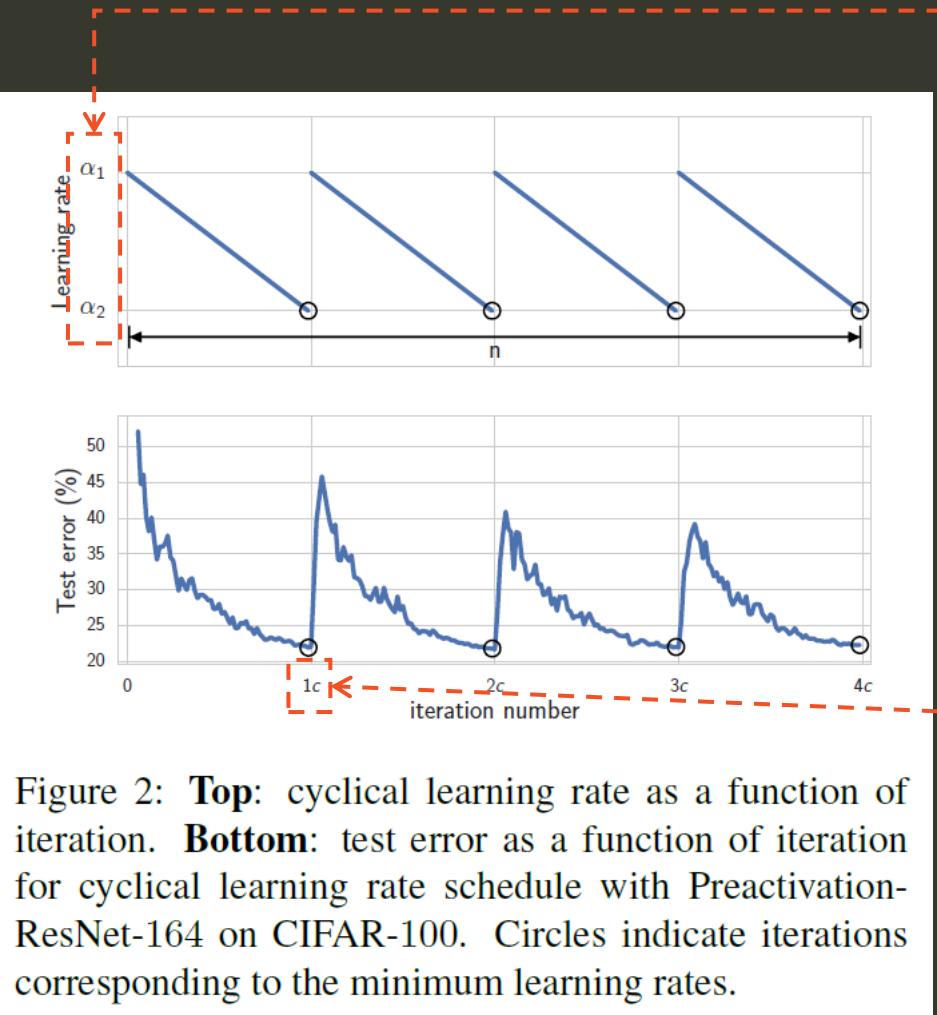


Figure 2: **Top:** cyclical learning rate as a function of iteration. **Bottom:** test error as a function of iteration for cyclical learning rate schedule with Preactivation-ResNet-164 on CIFAR-100. Circles indicate iterations corresponding to the minimum learning rates.

Algorithm 1 Stochastic Weight Averaging

Require:

weights \hat{w} , LR bounds α_1, α_2 ,
cycle length c (for constant learning rate $c = 1$), num-
ber of iterations n

Ensure: w_{SWA}

$w \leftarrow \hat{w}$ {Initialize weights with \hat{w} }

$w_{\text{SWA}} \leftarrow w$

for $i \leftarrow 1, 2, \dots, n$ **do**

$\alpha \leftarrow \alpha(i)$ {Calculate LR for the iteration}

$w \leftarrow w - \alpha \nabla \mathcal{L}_i(w)$ {Stochastic gradient update}

if $\text{mod}(i, c) = 0$ **then**

$n_{\text{models}} \leftarrow i/c$ {Number of models}

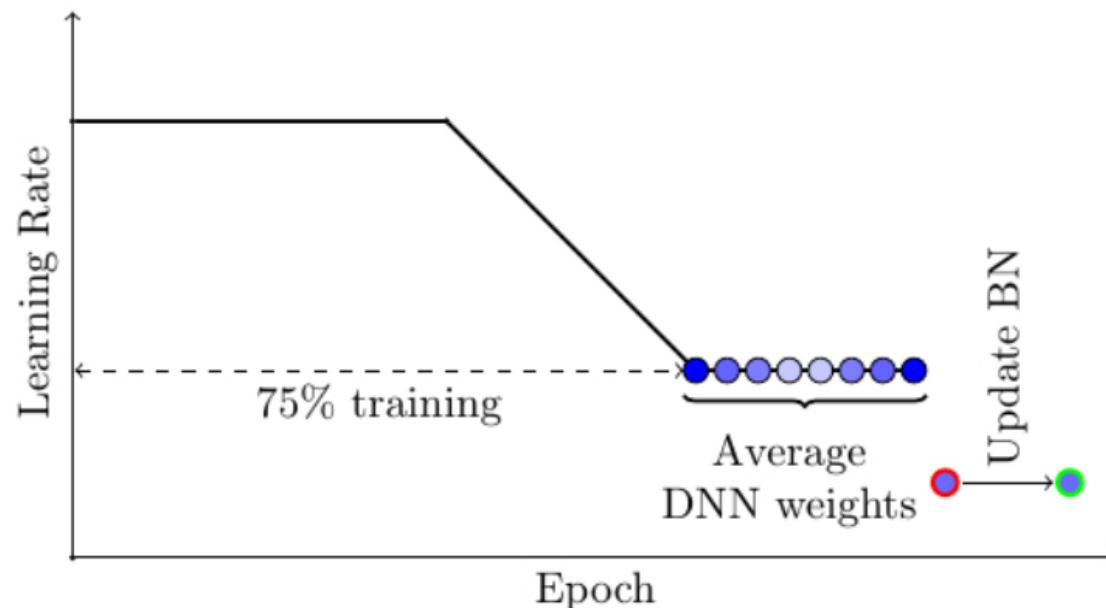
$w_{\text{SWA}} \leftarrow \frac{w_{\text{SWA}} \cdot n_{\text{models}} + w}{n_{\text{models}} + 1}$ {Update average}

end if

end for

{Compute BatchNorm statistics for w_{SWA} weights}

PyTorch 1.6 now includes Stochastic Weight Averaging



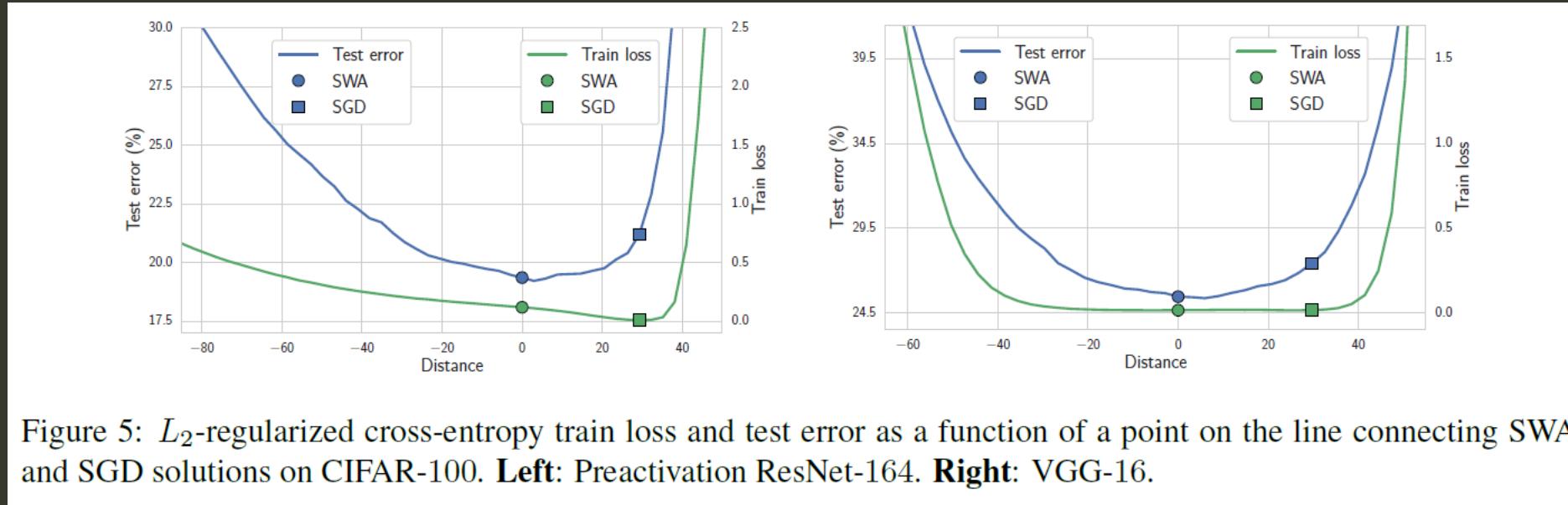
```
from torch.optim.swa_utils import AveragedModel, SWALR
from torch.optim.lr_scheduler import CosineAnnealingLR

loader, optimizer, model, loss_fn = ...
swa_model = AveragedModel(model)
scheduler = CosineAnnealingLR(optimizer, T_max=100)
swa_start = 5
swa_scheduler = SWALR(optimizer, swa_lr=0.05)

for epoch in range(100):
    for input, target in loader:
        optimizer.zero_grad()
        loss_fn(model(input), target).backward()
        optimizer.step()
    if epoch > swa_start:
        swa_model.update_parameters(model)
        swa_scheduler.step()
    else:
        scheduler.step()

# Update bn statistics for the swa_model at the end
torch.optim.swa_utils.update_bn(loader, swa_model)
# Use swa_model to make predictions on test data
preds = swa_model(test_input)
```

論文其他觀點和實驗



- SWA 傾向找到 “最廣” 的低點
- SGD 容易找到低點區域的邊界
- 細節請參考論文

Support in PyTorch and Lightning

- [PyTorch 1.6 now includes Stochastic Weight Averaging](#)
- [Stochastic Weight Averaging in PyTorch Lightning](#)
- 在 [WeNet](#) 上, 也有類似 SWA 機制
- 直接對 pre-trained model 用 SWA 跑上幾個 epochs 就可以!